



Kokohore! WanWan 2020

得点競技用ロボット
組立図 Ver.2_(2020.7.23)

ステップ①

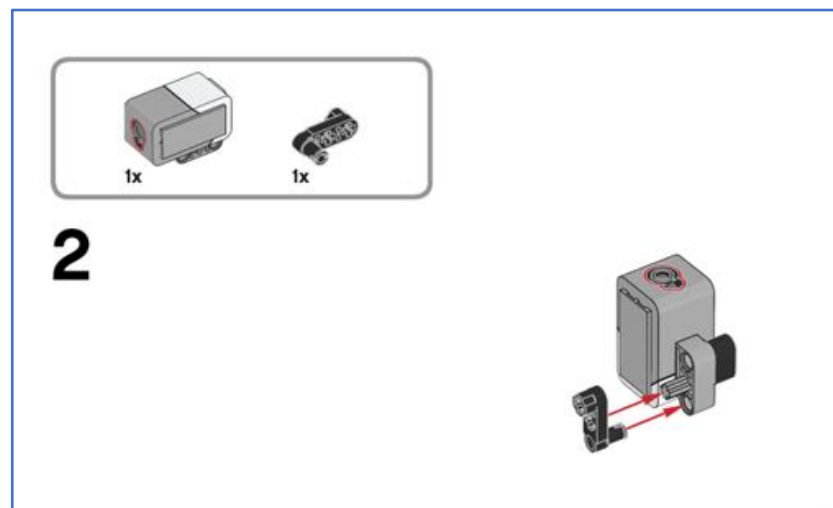
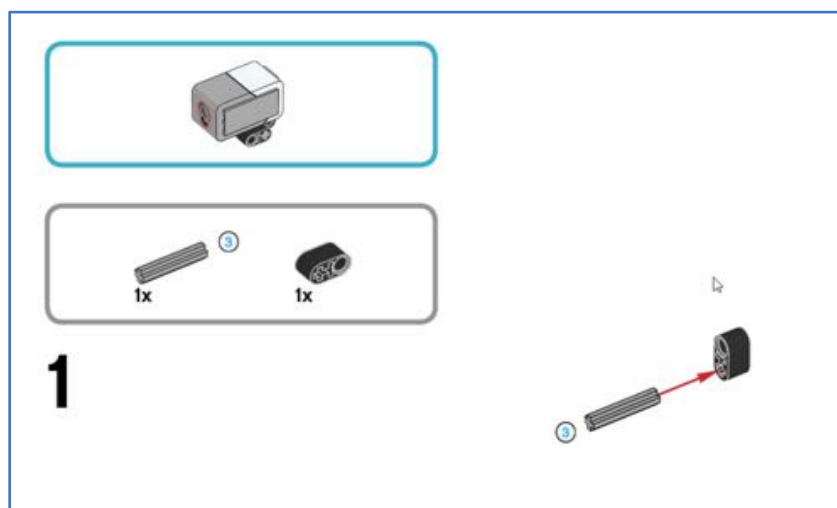
EV3のトレーニングロボットの製作



EV3の組立図を見て、
トレーニングロボット
を作りましょう。

ステップ②

EV3組立図カラーセンサーの製作



EV3の組立図を見て、カラーセンサーを作りましょう。

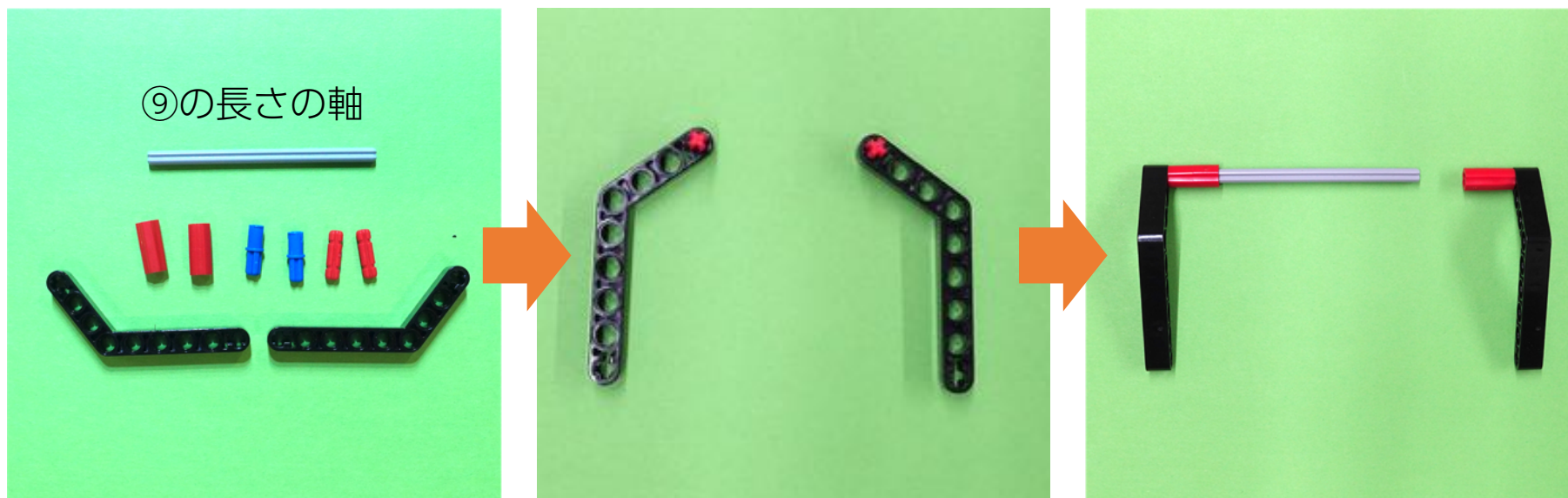
ステップ③

カラーセンサー部の製作



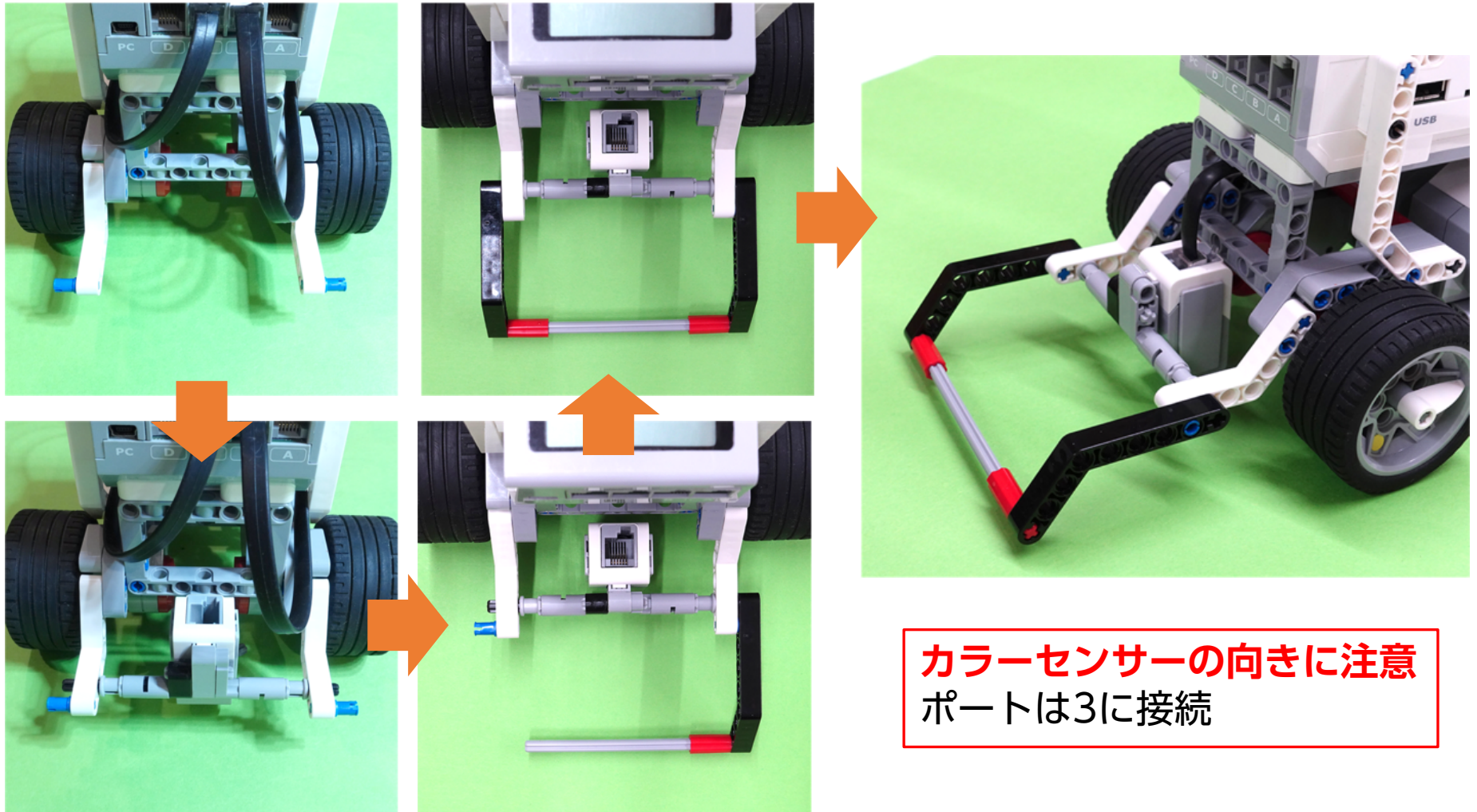
ステップ④

アーム部の製作



ステップ⑤

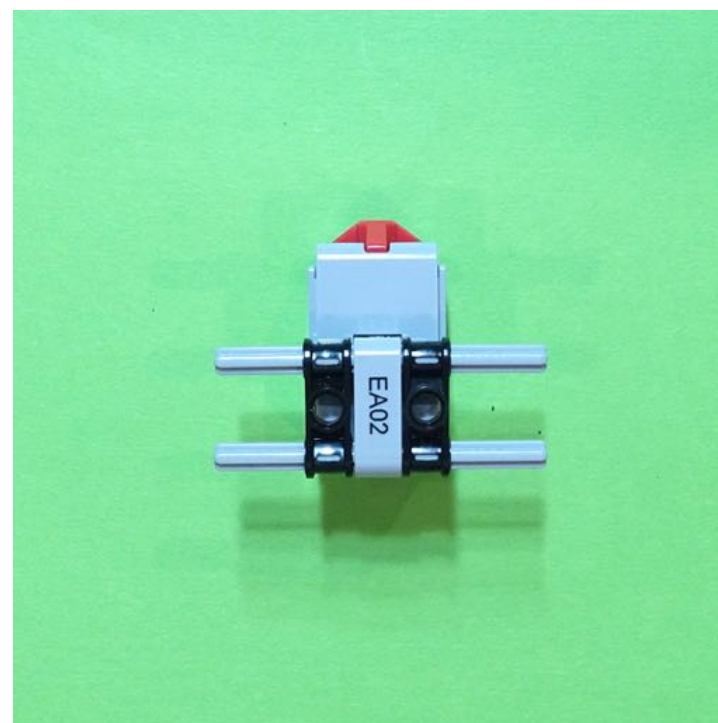
カラーセンサーとアームの取り付け



カラーセンサーの向きに注意
ポートは3に接続

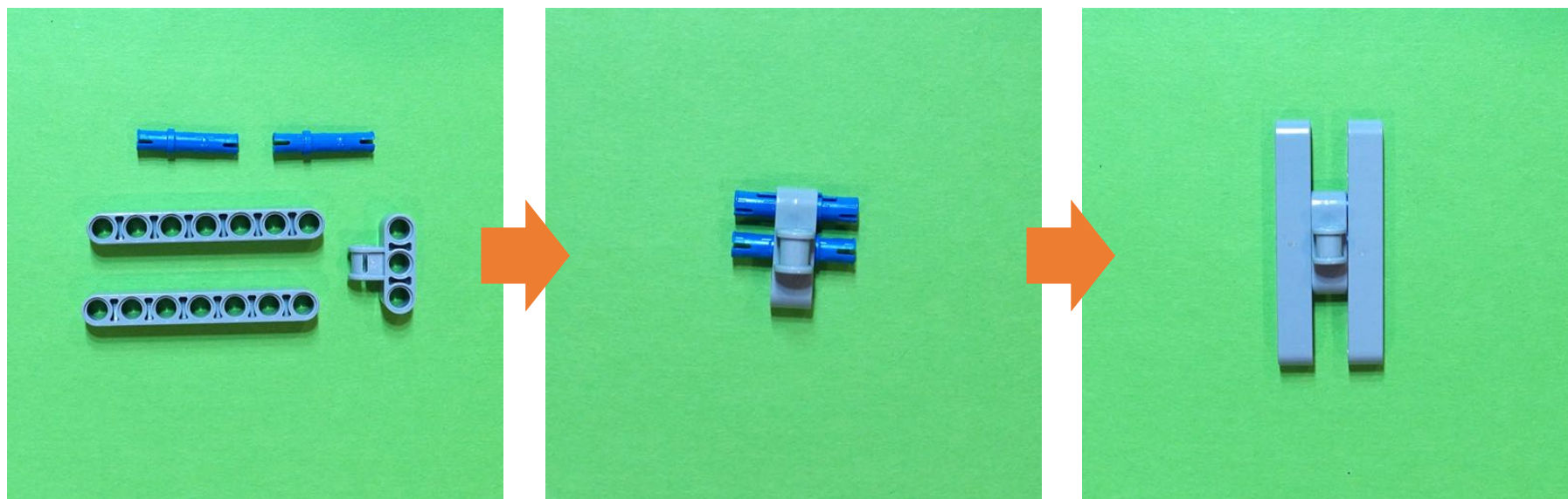
ステップ⑥

タッチセンサー一部の製作①



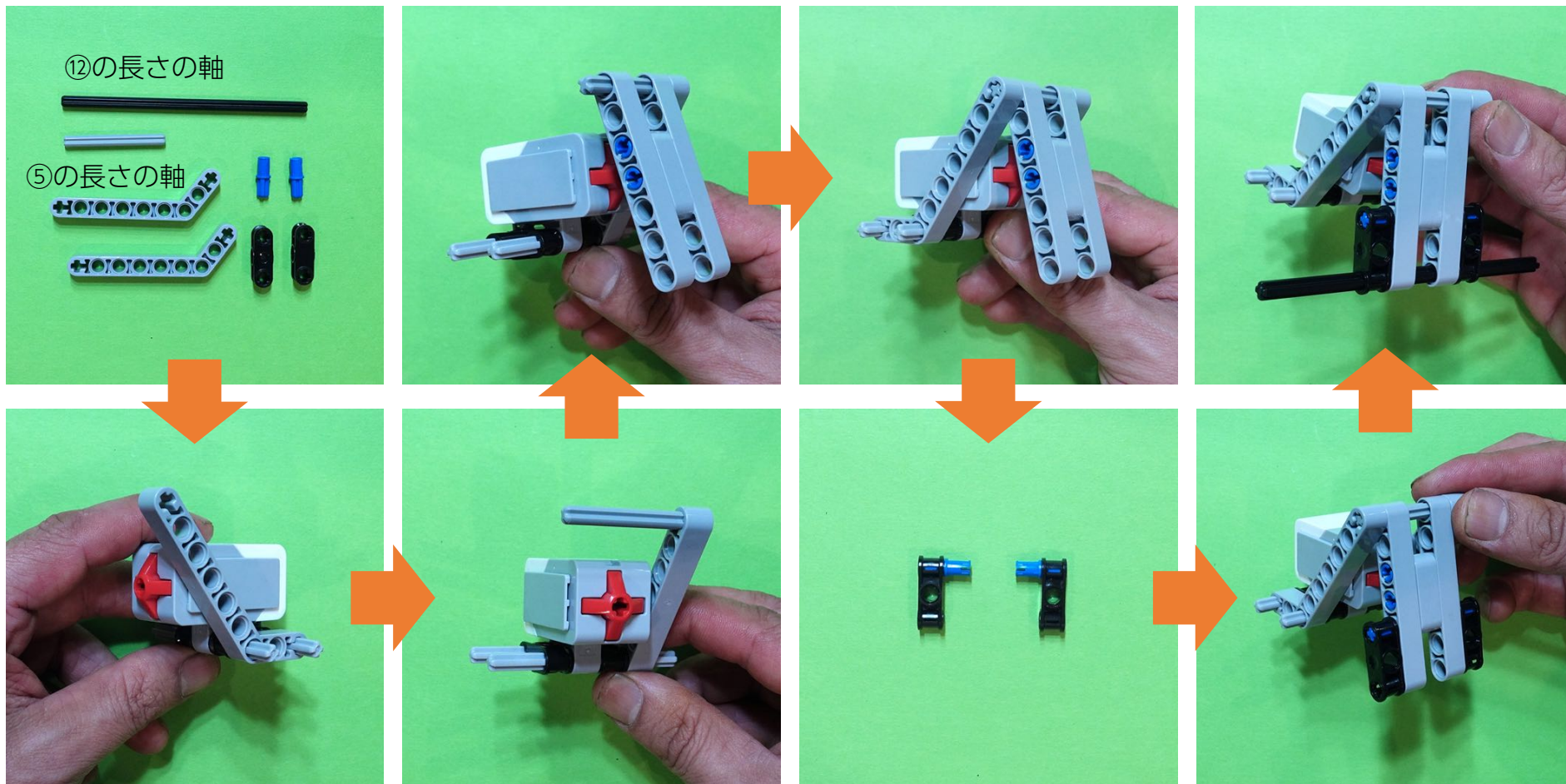
ステップ⑦

タッチセンサー一部の製作②



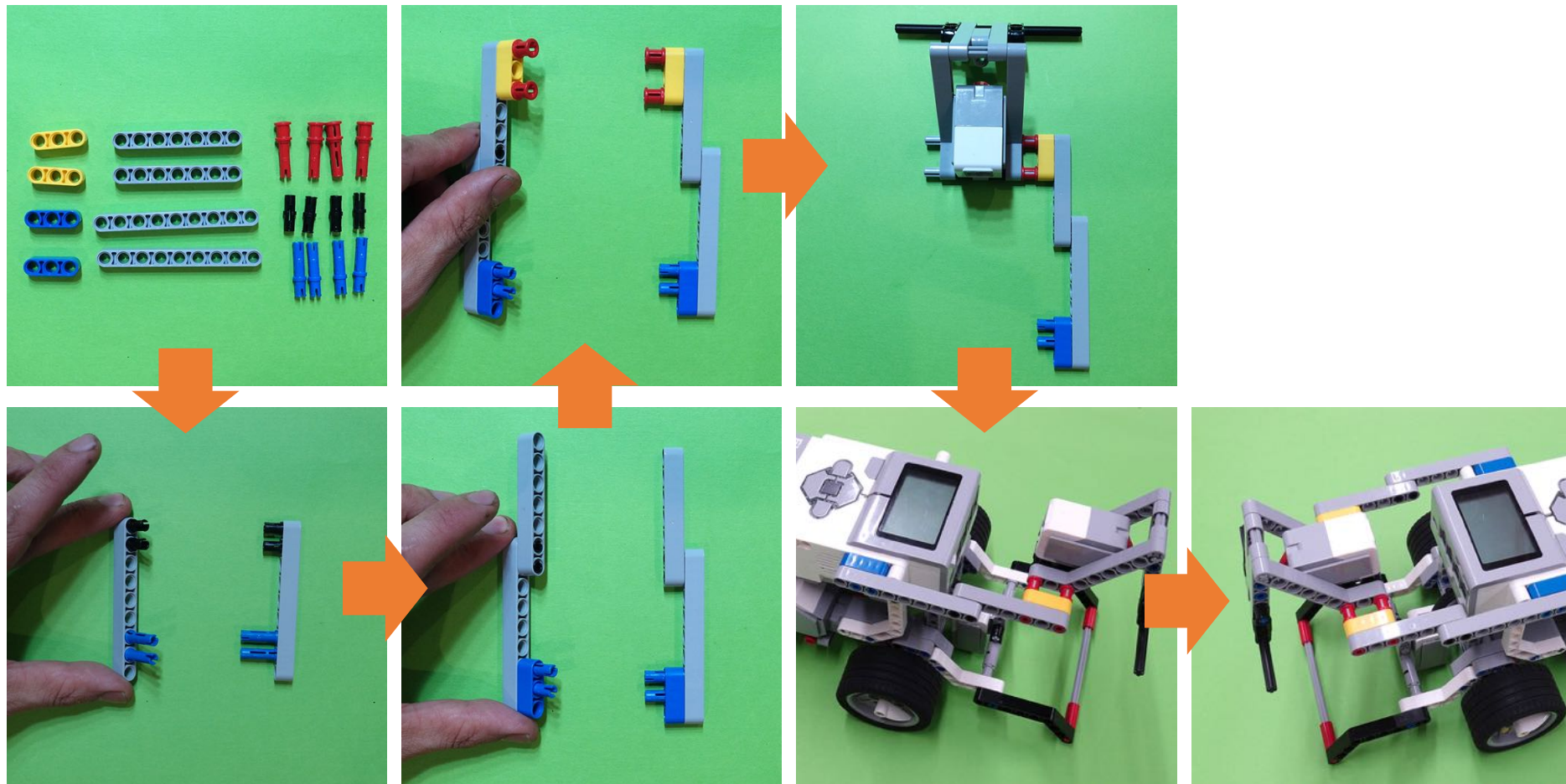
ステップ⑧

タッチセンサー一部の製作③



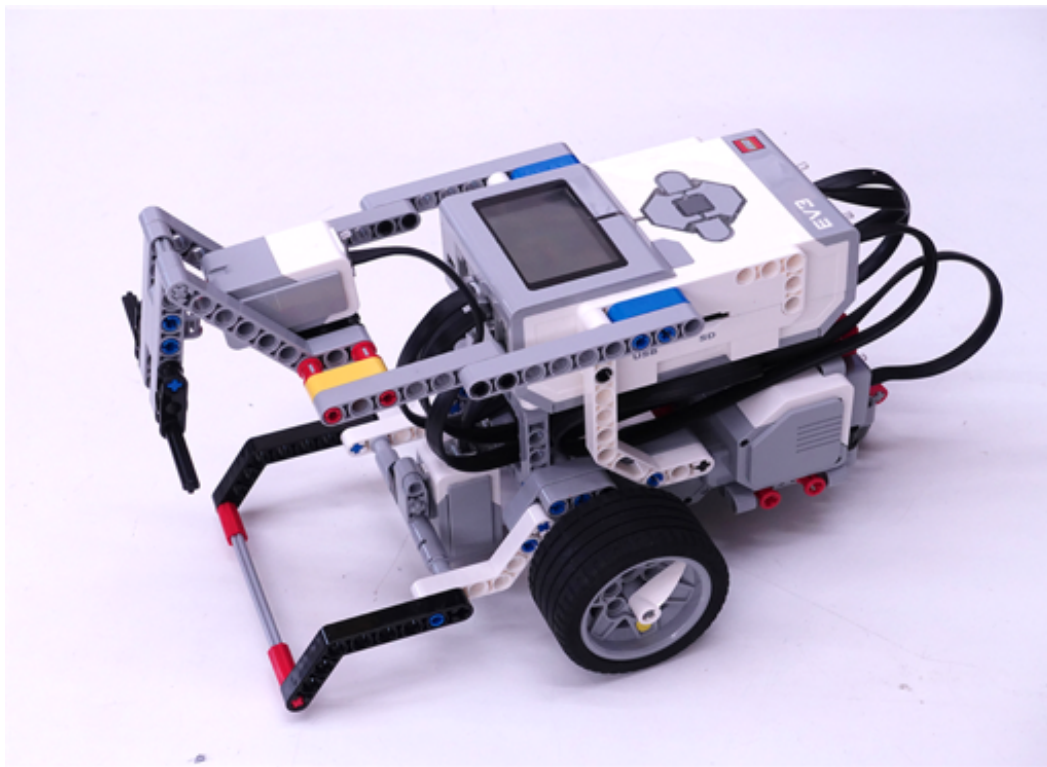
ステップ⑨

タッチセンサーの取り付け



ステップ⑩

得点競技用ロボットの完成



センサーの接続ポート

- ポート① タッチセンサー
- ポート③ カラーセンサー

モーターの接続ポート

- ポートC 右モーター
- ポートB 左モーター